КУРСОВАЯ РАБОТА

По дисциплине «Теория автоматического управления»

На тему: «Система автоматического управления приводами инвалидной коляски с расширенным функционалом».

Направление подготовки (специальность) 15.03.06 Мехатроника и робототехника.

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Автор работы: |  | Д.А. Калашников |  |  |
|  |  | (инициалы, фамилия) |  | (подпись, дата) |
| Группа МТ-11б |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |
| Руководитель |  | С.Ф. Яцун |  |  |
| Работы: |  | (инициалы, фамилия) |  | (подпись, дата) |

Работа защищена:

(дата)

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Оценка: |  |  |  |
| Члены комиссии |  |  |  |
|  |  |  | С.Ф. Яцун |
|  | (подпись, дата) |  | (инициалы, фамилия) |
|  |  |  | А.В.Мальчиков |
|  | (подпись, дата) |  | (инициалы, фамилия) |
|  |  |  | Е.Н. Политов |
|  | (подпись, дата) |  | (инициалы, фамилия) |

Курск, 2023 г.

ЗАДАНИЕ НА КУРСОВУЮ РАБОТУ

Студент: Калашников Д. А. шифр 15.03.06 группа МТ-11б

(фамилия, инициалы)

1. Тема: «Система автоматического управления приводами инвалидной коляски с расширенным функционалом».

2. Срок представления работы (проекта) к защите: « 18 » декабря 2023.

3. Исходные данные (*для проектирования, для научного исследования*):

3.1 Максимальная скорость прямолинейного движения

3.2 Максимальная скорость подъема по пандусам

3.3 Максимальный угол уклона пандуса

3.4 Статическая ошибка всех САУ

3.5 Перерегулирование всех САУ

3.6 Колебательность всех САУ должна быть равна 0

4. Содержание пояснительной записки курсовой работы:

4.1 Обзор существующих конструкций

4.2 Расчет и подбор электропривода

4.3 Проектирование САУ

4.4 Алгоритм блока формирования задающих воздействий

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Руководитель работы |  |  | С.Ф. Яцун |
|  | (подпись, дата) |  | (инициалы, фамилия) |
|  |  |  |  |
| Задание принял к |  |  |  |
| исполнению\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_ | (подпись, дата) |  | (инициалы, фамилия) |

Ф 04.030